

深圳大学实验报告

课程名称: 操作系统

实验项目名称: 综合实验 1——第一部分

学院: 计算机与软件学院

专业: 计算机科学与技术

指导教师: 谭舜泉

报告人: 黎浩然 2018112061 冯海月 2018191116

实验时间: 2021 年 3 月 9 日-2021 年 4 月 25 日

实验报告提交时间: 2021 年 4 月 25 日

教务部制

实验目的与要求：

实验目的：

- (1)、掌握计算机操作系统管理进程、处理器、存储器、文件系统的基本方法。
- (2)、了解现代计算机操作系统的工作原理，具有初步分析、设计操作系统的能力。
- (3)、通过阅读 xv6 操作系统代码，理解其是如何实现操作系统中的各种管理功能，在系统程序设计能力方面得到提升。

实验要求：

(1)、阅读“xv6 中文文档”第 0 章：操作系统接口，回答以下问题：

a) xv6_rev7.pdf 中，8024-8026 行。

`if(fork1() == 0)`

为什么 fork1() 返回值为 0 时才进入 if 语句内部？

`runcmd(parsecmd(buf));`

阅读 runcmd 的代码，其中：

\$echo README 对应的 cmd->type 是哪个？

相应的，\$ls; echo “hello world” 对应的 cmd->type 是哪个？

而 ls | wc 对应的 cmd->type 是哪个？给出你的答案，并从代码中给出解释。

b) 阅读 xv6_rev7.pdf 中 7930 行对应的 switch 分支及相关代码，请说明如何确保 rcmd->fd 为标准输入的呢？

c) sh.c 中第 7950 行至 7972 行：

第二、三个 if 语句中，管道的读端口和写端口都通过 close 语句关闭了，请问还怎么保证 pcmd->left 的输出进入管道的写端口，而 pcmd->right 的输入进入管道的读端口？

为什么在父进程这里，还需要有两个 close 语句？以及两个 wait 语句？

(2)、阅读“xv6 中文文档”第 1 章：第一个进程，回答以下问题：

a) “xv6 的地址空间结构有一个缺点，即无法使用超过 2GB 的物理 RAM”——请给出解释。为什么 xv6 的内存空间只能有 2GB？

b) (“xv6 中文文档”第 15 页)“这个映射就限制内核的指令+代码必须在 4mb 以内。”——请给出解释。为什么？

c) 请问 initcode.S 所触发 exec 系统调用执行了哪个程序，而那个程序又是实现什么功能的呢？

(3)、阅读“xv6 中文文档”附录 A/B: PC 硬件及引导加载器，回答以下问题：

阅读 bootasm.S，查找资料，回答以下问题：

a) 为什么主引导记录要存放在 0x7C00 开始的内存地址？(提示：这是历史遗留问题)

b) bootasm.S 第 21 行，“# Physical address line A20 is tied to zero...”这是著名的 Gate-A20，请介绍一下为什么要设定 Gate-A20。

c) bootasm.S 第 21 行-第 38 行，这是一段让人一头雾水的代码，请查找资料，解释一下这段代码为何和 enable A20 有关。

(参考 <https://www.win.tue.nl/~aeb/linux/kbd/A20.html>)

说明：

(1) 本次实验课作业满分为 100 分，占总成绩的比例（待定）。

(2) 本次实验课作业截至时间 2021 年 4 月 25 日（周日）23:59。

(3) 报告正文：请在指定位置填写，本次实验不需要单独提交源程序文件。

(4) 个人信息: WORD 文件名中的“姓名”、“学号”, 请改为你的姓名和学号; 实验报告的首页, 请准确填写“学院”、“专业”、“报告人”、“学号”、“班级”、“实验报告提交时间”等信息。

(5) 提交方式: 请在 BLACKBOARD 平台中按时提交; 延迟提交不得分。

(6) 发现抄袭(包括复制&粘贴整句话、整张图), 该次作业记零分。

(7) 期末考试阶段补交无效。

(1)、阅读“xv6 中文文档” 第 0 章：操作系统接口，回答以下问题：

a) xv6_rev7.pdf 中，8024-8026 行。

`if(fork1() == 0)`

为什么 `fork1()` 返回值为 0 时才进入 if 语句内部？

`runcmd(parsecmd(buf));`

阅读 `runcmd` 的代码，其中：

\$echo README 对应的 `cmd->type` 是哪个？

相应的，`$ls; echo “hello world”` 对应的 `cmd->type` 是哪个？

而 `ls | wc` 对应的 `cmd->type` 是哪个？给出你的答案，并从代码中给出解释。

在 `if(fork1() == 0)` 中为什么 `fork1()` 返回值为 0 时才进入 if 语句内部：

`fork() == 0` 表示创建一个进程并在该进程中执行 `runcmd(parsecmd(buf))`;那么为什么要在一个新创建的进程中执行 `runcmd(parsecmd(buf))`;呢

以单行命令执行为例，观察 `runcmd` 函数的实现：

```
56 // Execute cmd. Never returns.
57 void
58 runcmd(struct cmd *cmd)
59 {
60     int p[2];
61     struct backcmd *bcmnd;
62     struct execcmd *ecmd;
63     struct listcmd *lcmd;
64     struct pipecmd *pcmd;
65     struct redircmd *rcmd;
66
67     if(cmd == 0)
68         exit();
69
70     switch(cmd->type){
71     default:
72         panic("runcmd");
73
74     case EXEC:
75         ecmd = (struct execcmd*)cmd;
76         if(ecmd->argv[0] == 0)
77             exit();
78         exec(ecmd->argv[0], ecmd->argv);
79         printf(2, "exec %s failed\n", ecmd->argv[0]);
80         break;
81 }
```

在 EXEC 中，`runcmd` 最终调用 `exec()` 来执行在 shell 中指定的程序，看看 `exec` 的实现：

```

10 int
11 exec(char *path, char **argv)
12 {
13     char *s, *last;
14     int i, off;
15     uint argc, sz, sp, ustack[3+MAXARG+1];
16     struct elfhdr elf;
17     struct inode *ip;
18     struct proghdr ph;
19     pde_t *pgdir, *oldpgdir;
20
21     if((ip = namei(path)) == 0)
22         return -1;
23     ilock(ip);
24     pgdir = 0;
25
26     // Check ELF header
27     if(readi(ip, (char*)&elf, 0, sizeof(elf)) < sizeof(elf))
28         goto bad;
29     if(elf.magic != ELF_MAGIC)
30         goto bad;
31
32     if((pgdir = setupkvm()) == 0)
33         goto bad;
34
35     // Load program into memory.
36     sz = 0;
37     for(i=0, off=elf.phoff; i<elf.phnum; i++, off+=sizeof(ph)){
38         if(readi(ip, (char*)&ph, off, sizeof(ph)) != sizeof(ph))
39             goto bad;
40         if(ph.type != ELF_PROG_LOAD)
41             continue;
42         if(ph.memsz < ph.filesz)
43             goto bad;
44         if((sz = allocuvm(pgdir, sz, ph.vaddr + ph.memsz)) == 0)
45             goto bad;
46         if(loaduvm(pgdir, (char*)ph.vaddr, ip, ph.off, ph.filesz) < 0)
47             goto bad;
48     }
49     iunlockput(ip);
50     ip = 0;

```

通过代码及知识容易知道，exec 会将可执行文件加载到当前进程的虚拟内存中，替换掉或重新设置当前进程映像在虚拟内存中的内容。Exec 会在确认该调用可以成功后才释放掉原来的内存映像。一旦新的程序映像被成功加载，exec 会进行最后的一些设置：

```

85     // Commit to the user image.
86     oldpgdir = proc->pgdir;
87     proc->pgdir = pgdir;
88     proc->sz = sz;
89     proc->tf->eip = elf.entry; // main
90     proc->tf->esp = sp;
91     switchuvm(proc);
92     freevm(oldpgdir);
93     return 0;

```

其中就包括当前进程程序计数器 eip 的设置为新的程序的入口处以及栈指针 esp 的设置。然后用 switchuvm 切换到该进程的页表，标记该进程为 RUNNING。switchuvm 同时还设置好任务状态段 SEG_TSS，让硬件在进程的内核栈中执行系统调用与中断。然后调用 freeman 释放掉就掉内存映像并返回 0。

由于该进程的 Trap Frame 中的 eip 被设置为新的程序的入口函数。

值得注意的是：switchuvm 切换到该进程的页表，然 CPU 开始执行该进程（即进程自身）。CPU 会从 main 函数开始继续执行该进程。所以，91-92 行的代码实际上不会被执行。

也就是说 exec 在如果正常执行新的程序，将不会再返回。因此我们必须在新的进程中调用 exec。也就是为什么要在 fork1()返回值为 0 时才进入 if 语句内部。

在控制台输入一行 command, shell 是如何确定命令的类型呢?

Shell 的 main 函数如下:

```
int main(void)
{
    static char buf[100];
    int fd;

    // Assumes three file descriptors open.
    while((fd = open("console", O_RDWR)) >= 0){
        if(fd >= 3){
            close(fd);
            break;
        }
    }

    // Read and run input commands.
    while(getcmd(buf, sizeof(buf)) >= 0){
        if(buf[0] == 'c' && buf[1] == 'd' && buf[2] == ' '){
            // Clumsy but will have to do for now.
            // Chdir has no effect on the parent if run in the child.
            buf[strlen(buf)-1] = 0; // chop \n
            if(chdir(buf+3) < 0)
                printf(2, "cannot cd %s\n", buf+3);
            continue;
        }
        if(fork() == 0)
            runcmd(parsecmd(buf));
        wait();
    }
    exit();
}
```

输入一行命令。Shell 先创建一个子进程，然后首先调用 parsecmd 解析该行命令，再用 runcmd 执行该行命令。

```
328 struct cmd*
329 parsecmd(char *s)
330 {
331     char *es;
332     struct cmd *cmd;
333
334     es = s + strlen(s);
335     cmd = parseline(&s, es);
336     peek(&s, es, "");
337     if(s != es){
338         printf(2, "leftovers: %s\n", s);
339         panic("syntax");
340     }
341     nulterminate(cmd);
342     return cmd;
343 }
```

Parsecmd 调用 parseline 解析这一行命令

首先我们来看看有哪些命令类型:

针对 cmdtype，在 sh.c 有如下定义。command 有 5 种类型（分别对应结构体）：
EXEC (execcmd), REDIR (redircmd), PIPE (pipecmd), LIST (listcmd),
BACK (backcmd)。

```
// Parsed command representation
#define EXEC 1
#define REDIR 2
#define PIPE 3
#define LIST 4
#define BACK 5

#define MAXARGS 10

struct cmd {
    int type;
};

struct execcmd {
    int type;
    char *argv[MAXARGS];
    char *eargv[MAXARGS];
};

struct redircmd {
    int type;
    struct cmd *cmd;
    char *file;
    char *efile;
    int mode;
    int fd;
};

struct pipecmd {
    int type;
    struct cmd *left;
    struct cmd *right;
};

struct listcmd {
    int type;
    struct cmd *left;
    struct cmd *right;
};

struct backcmd {
    int type;
    struct cmd *cmd;
};
```

\$echo README 对应的 cmd->type 是哪个？

首先，查看 parsecmd 的定义。

```

struct cmd*
parsecmd(char *s)
{
    char *es;
    struct cmd *cmd;

    es = s + strlen(s);
    cmd = parseline(&s, es);
    peek(&s, es, "");
    if(s != es){
        printf(2, "leftovers: %s\n", s);
        panic("syntax");
    }
    nulterminate(cmd);
    return cmd;
}

```

从控制台得到一个字符串 buf，命令行只接收 echo 和 README 两个参数，对照 sh.c 中结构体的定义，可以发现结构体 execcmd 最符合格式要求。

但具体代码怎么反映这个过程呢？

阅读代码发现，parseline 函数逐层嵌套以下几个函数。在 parseexec 中，由于没有找到"()", 执行 execcmd()，初始化 type 为 EXEC。

```

struct cmd*
parseline(char **ps, char *es)
{
    struct cmd *cmd;
    cmd = parsepipe(ps, es);
    while(peek(ps, es, "&")){
        gettoken(ps, es, 0, 0);
        cmd = backcmd(cmd);
    }
    if(peek(ps, es, ";")){
        gettoken(ps, es, 0, 0);
        cmd = listcmd(cmd, parseline(ps, es));
    }
    return cmd;
}

struct cmd*
parsepipe(char **ps, char *es)
{
    struct cmd *cmd;
    cmd = parseexec(ps, es);
    if(peek(ps, es, "|")){
        gettoken(ps, es, 0, 0);
        cmd = pipecmd(cmd, parsepipe(ps, es));
    }
    return cmd;
}

struct cmd*
parseexec(char **ps, char *es)
{
    char *q, *eq;
    int tok, argc;
    struct execcmd *cmd;
    struct cmd *ret;
    if(peek(ps, es, "("))
        return parseblock(ps, es);
    ret = execcmd();
    cmd = (struct execcmd*)ret;
    argc = 0;
    ret = parseredirs(ret, ps, es);
    while(!peek(ps, es, "|&")){
        if((tok=gettoken(ps, es, &q, &eq)) == 0)
            break;
        if(tok != 'a')
            panic("syntax");
        cmd->argv[argc] = q;
        cmd->eargv[argc] = eq;
        argc++;
        if(argc >= MAXARGS)
            panic("too many args");
        ret = parseredirs(ret, ps, es);
    }
    cmd->argv[argc] = 0;
    cmd->eargv[argc] = 0;
    return ret;
}

```

图表 1

parseline()对这行命令进行解析：首先调用 parsepipe()去分析命令是否为管道类型；在 parsepipe()中开始又会去调用 parseexec()；在 parseexec()的内部，会调用 parseblock()检查命令中是否有“()”，然后调用 execcmd 继续进行解析…

这里的命令没有其它特殊的字符，所以主要是在 parseexec 中的 execcmd 会将 cmd-type 设置为 EXEC。如下：

```

    struct cmd*
execcmd(void)
{
    struct execcmd *cmd;

    cmd = malloc(sizeof(*cmd));
    memset(cmd, 0, sizeof(*cmd));
    cmd->type = EXEC;
    return (struct cmd*)cmd;
}

```

相应的，\$ls; echo “hello world“ 对应的 cmd->type 是哪个？

继续沿用上面的图表 1：在对 \$ls; echo “hello world“ 进行解析时，也会进入到 parseexec() 中执行 cmd->type=EXEC 语句。不过，最终的调用 trace 会返回到 parseline()，然后在 if 语句中发现了 “;”，然后进入到 listcmd() 函数。

按照前面的分析：由于命令是可以嵌套的，所以最终的 parsecmd 返回的 cmd-type 是最外层的类型。最终会执行 parseline() 中的 cmd = listcmd(cmd, parseline(ps, es));，初始化 cmd 为 listcmd。

```

    struct cmd*
listcmd(struct cmd *left, struct cmd *right)
{
    struct listcmd *cmd;

    cmd = malloc(sizeof(*cmd));
    memset(cmd, 0, sizeof(*cmd));
    cmd->type = LIST;
    cmd->left = left;
    cmd->right = right;
    return (struct cmd*)cmd;
}

```

而 ls | wc 对应的 cmd->type 是哪个？

继续沿用上面的图表 1，在对 ls | wc 执行解析时会进入到 parseexec() 中执行 cmd->type=EXEC 语句。然后调用 trace 会返回到 parseline() 中匹配到 “|” 字符，随后进入到 pipecmd()

如 \$echo README 所示，回退到 parsepipe 后找到进行 pipecmd 初始化：cmd = pipecmd(cmd, parsepipe(ps, es));。

```

    struct cmd*
pipecmd(struct cmd *left, struct cmd *right)
{
    struct pipecmd *cmd;

    cmd = malloc(sizeof(*cmd));
    memset(cmd, 0, sizeof(*cmd));
    cmd->type = PIPE;
    cmd->left = left;
    cmd->right = right;
    return (struct cmd*)cmd;
}

```

b) 阅读 xv6_rev7.pdf 中 7930 行对应的 switch 分支及相关代码, 请说明如何确保 rcmd->fd 为标准输入的呢?

查看该处的 switch 分支代码:

```
7930 case REDIR:  
7931     rcmd = (struct redircmd*)cmd;  
7932     close(rcmd->fd);  
7933     if(open(rcmd->file, rcmd->mode) < 0){  
7934         printf(2, "open %s failed\n", rcmd->file);  
7935         exit();  
7936     }  
7937     runcmd(rcmd->cmd);  
7938     break;
```

可见, 当 cmd->type == REDIR 时, 该处的代码会被执行。根据(a)中的分析, 我们很容易追溯到 parseredirs() 函数中。

```
375 struct cmd*  
376 parseredirs(struct cmd *cmd, char **ps, char *es)  
{  
377     int tok;  
378     char *q, *eq;  
379  
380     while(peek(ps, es, "<>")){  
381         tok = gettoken(ps, es, 0, 0);  
382         if(gettoken(ps, es, &q, &eq) != 'a')  
383             panic("missing file for redirection");  
384         switch(tok){  
385             case '<':  
386                 cmd = redircmd(cmd, q, eq, O_RDONLY, 0);  
387                 break;  
388             case '>':  
389                 cmd = redircmd(cmd, q, eq, O_WRONLY|O_CREATE, 1);  
390                 break;  
391             case '+': // >>  
392                 cmd = redircmd(cmd, q, eq, O_WRONLY|O_CREATE, 1);  
393                 break;  
394             }  
395         }  
396     return cmd;  
397 }
```

查看一下 gettoken 函数:

```

266 int
267 gettoken(char **ps, char *es, char **q, char **eq)
268 {
269     char *s;
270     int ret;
271
272     s = *ps;
273     while(s < es && strchr whitespace, *s))
274         s++;
275     if(q)
276         *q = s;
277     ret = *s;
278     switch(*s){
279     case 0:
280         break;
281     case '|':
282     case '(':
283     case ')':
284     case ';':
285     case '&':
286     case '<':
287         s++;
288         break;
289     case '>':
290         s++;
291         if(*s == '>'){
292             ret = '+';
293             s++;
294         }
295         break;
296     default:
297         ret = 'a';
298         while(s < es && !strchr whitespace, *s) && !strchr symbols, *s))
299             s++;
300         break;
301     }
302     if(eq)
303         *eq = s;
304
305     while(s < es && strchr whitespace, *s))
306         s++;
307     *ps = s;
308     return ret;
309 }

```

分析可知，xv6 支持三种类型的重定向

1. ‘<’ 重定向标准输入
2. ‘>’ 重定向标准输出，复写
3. ‘>>’ 重定向标准输出，追加

在 parsedirectories() 中我们可以看到，parsedirectories() 匹配到第一个‘<’或‘>’后就尝试解析重定向类型及文件，然后退出循环。因此，xv6 也不支持重定向标准错误。

因此，要确保 rcmd->fd 为标准输入：命令中包含符号是‘<’（此时 redircmd 会将返回的 cmd->fd 设置为 0，则为标准输入），并且后面跟着合适的文件名用于重定向

输入重定向就是改变输入的方向，不再使用键盘作为命令输入的来源，而是使用文件作为命令的输入。

表3: Bash 支持的输出重定向符号

符号	说明
command <file	将 file 文件中的内容作为 command 的输入。
command <<END	从标准输入（键盘）中读取数据，直到遇见分界符 END 才停止（分界符可以是任意的字符串，用户自己定义）。
command <file1 >file2	将 file1 作为 command 的输入，并将 command 的处理结果输出到 file2。

和输出重定向类似，输入重定向的完整写法是 fd<file，其中 fd 表示文件描述符，如果不写，默认为 0，也就是标准输入文件。

c) sh.c 中第 7950 行至 7972 行：

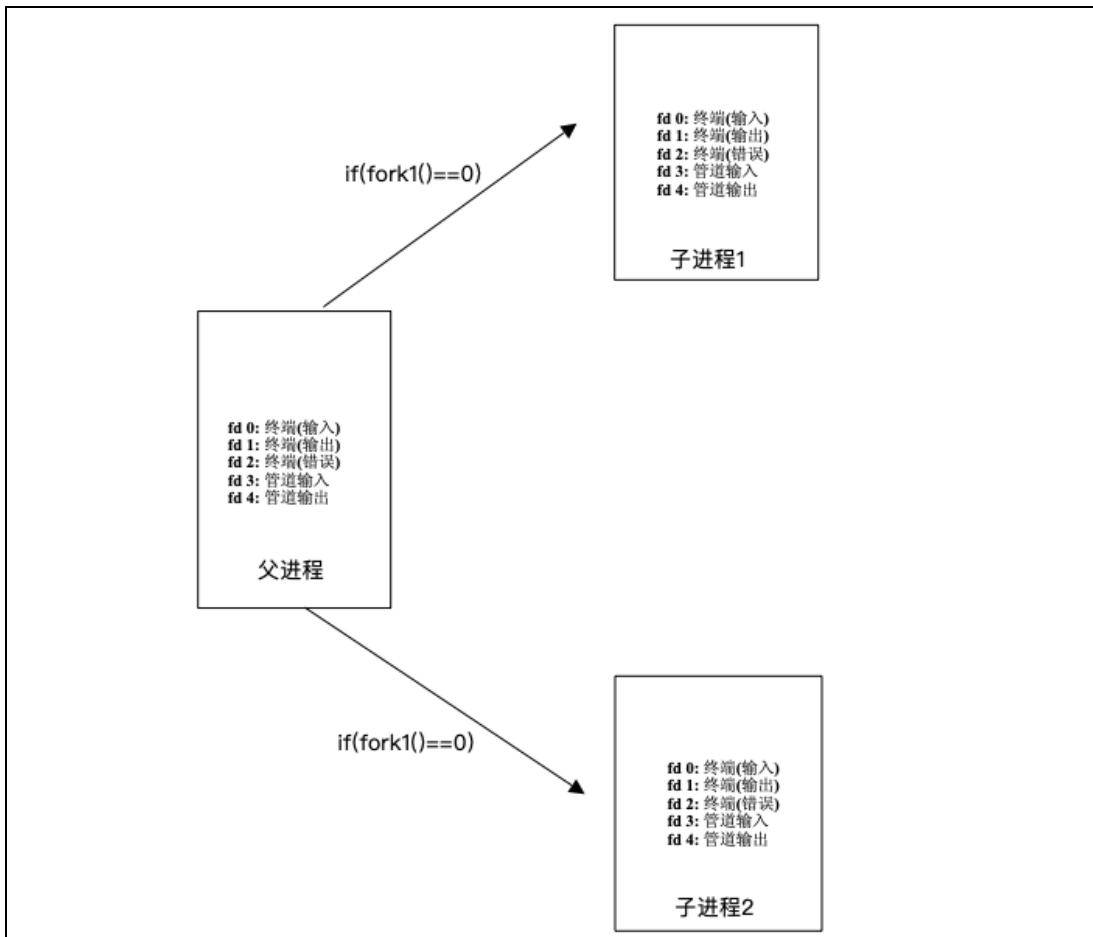
第二、三个 if 语句中，管道的读端口和写端口都通过 close 语句关闭了，请问还怎么保证 pcmd->left 的输出进入管道的写端口，而 pcmd->right 的输入进入管道的读端口？为什么在父进程这里，还需要有两个 close 语句？以及两个 wait 语句？

该处的代码如下：

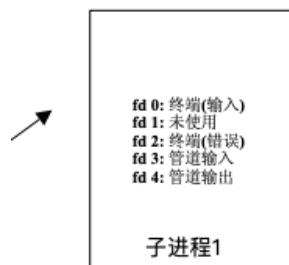
```
7950 case PIPE:
7951     pcmd = (struct pipecmd*)cmd;
7952     if(pipe(p) < 0)
7953         panic("pipe");
7954     if(fork1() == 0){
7955         close(1);
7956         dup(p[1]);
7957         close(p[0]);
7958         close(p[1]);
7959         runcmd(pcmd->left);
7960     }
7961     if(fork1() == 0){
7962         close(0);
7963         dup(p[0]);
7964         close(p[0]);
7965         close(p[1]);
7966         runcmd(pcmd->right);
7967     }
7968     close(p[0]);
7969     close(p[1]);
7970     wait();
7971     wait();
7972     break;
```

pipe()调用创建一个管道，参数是一个数组。我们知道在 C 语言中数组是按指针传递的。所以如果 pipe(p)成功执行，那么 p[0]里面存放的是管道输入的文件描述符，p[1]里面存放的是管道输出的文件描述符。

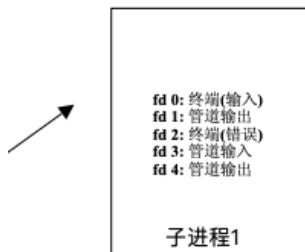
fork1()会生成一个进程，在两个 if 语句里面执行的分别是 shell 生成的两个子进程。fork1()生成的子进程会继承父进程所有打开的文件以及对应的文件描述符。



第二个 if 语句中，也就是第一个子进程中：close(1)关闭了标准输出后，文件描述符 1 变为可用。



然后 dup(p[1])会将 p[1]指向的文件，也就是管道的输出端再分配一个最小的未被使用的文件描述符，也就是 1



解释一下：类似于 UNIX，xv6 也有一个文件数组表示打开的文件。我们可以在 xv6 中找到以下结构的定义：

```
1 struct file {
2     enum { FD_NONE, FD_PIPE, FD_INODE } type;
3     int ref; // reference count
4     char readable;
5     char writable;
6     struct pipe *pipe;
7     struct inode *ip;
8     uint off;
9 }
```

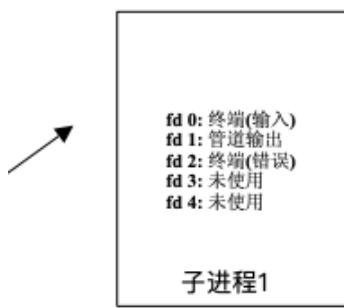
每一个使用文件描述符对应于一个 file 结构体。我们可以注意到结构体中的 ref 表示与当前打开文件关联的文件描述符的个数。ref 不为 0，文件就不会关闭。

通过 dup 分配的文件描述符会指向参数中的文件描述符的同一个结构体。也就是此时的文件描述符 1 和 p[1]都指向同一个打开的文件(file 结构体)，并且 ref=2

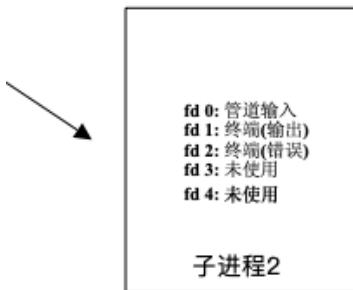
```
54 // Close file f. (Decrement ref count, close when reaches 0.)
55 void|
56 fileclose(struct file *f)
57 {
58     struct file ff;
59
60     acquire(&ftable.lock);
61     if(f->ref < 1)
62         panic("fileclose");
63     if(--f->ref > 0){
64         release(&ftable.lock);
65         return;
66     }
67     ff = *f;
68     f->ref = 0;
69     f->type = FD_NONE;
70     release(&ftable.lock);
71
72     if(ff.type == FD_PIPE)
73         pipeclose(ff.pipe, ff.writable);
74     else if(ff.type == FD_INODE){
75         begin_trans();
76         input(ff.ip);
77         commit_trans();
78     }
79 }
```

尝试使用文件描述符去关闭一个文件的时候，首先会将对应的 file 结构体的 ref 减 1，只有当 ref==0 时，才会真正关闭文件，释放结构体。

所以，当在第一个子进程中调用 close(p[1])后，管道的输出仍然未被关闭，只是对应的 file 的结构的 ref=1



同理，子进程 2 最终会如下



由于 stdin 始终被宏定义为 0, stdout 始终被宏定义为 1。所以，当第一个进程试图往标准输出写内容的时候，它实际上写到了管道的输出端；而当第二个进程试图从标准输入读取内容的时候，它实际上读取到的是管道的输入端。

因此，此时的两个子进程就能通过管道通讯了，而其代码不需要做任何改变，因为 stdin 始终被宏定义为 0, stdout 始终被宏定义为 1。

为什么在父进程这里，还需要有两个 close 语句？以及两个 wait 语句？

父进程的 fork1()返回值大于 0，没有进入两个 if 语句，所以管道处于开放状态，需要两个 close()语句来将其读端和写端关闭。因为父进程不需要再使用管道，管道用于两个子进程的通讯。

两个 wait 语句等待两个 fork1()子进程的返回。

子进程经过 exec 后，新开的进程覆盖掉原来的进程映像，原调用进程的数据段、代码段和堆栈段被取代，在执行完之后，原调用进程的内容除了进程号以及一些资源限制设置外，其他全部被新的进程替换了。

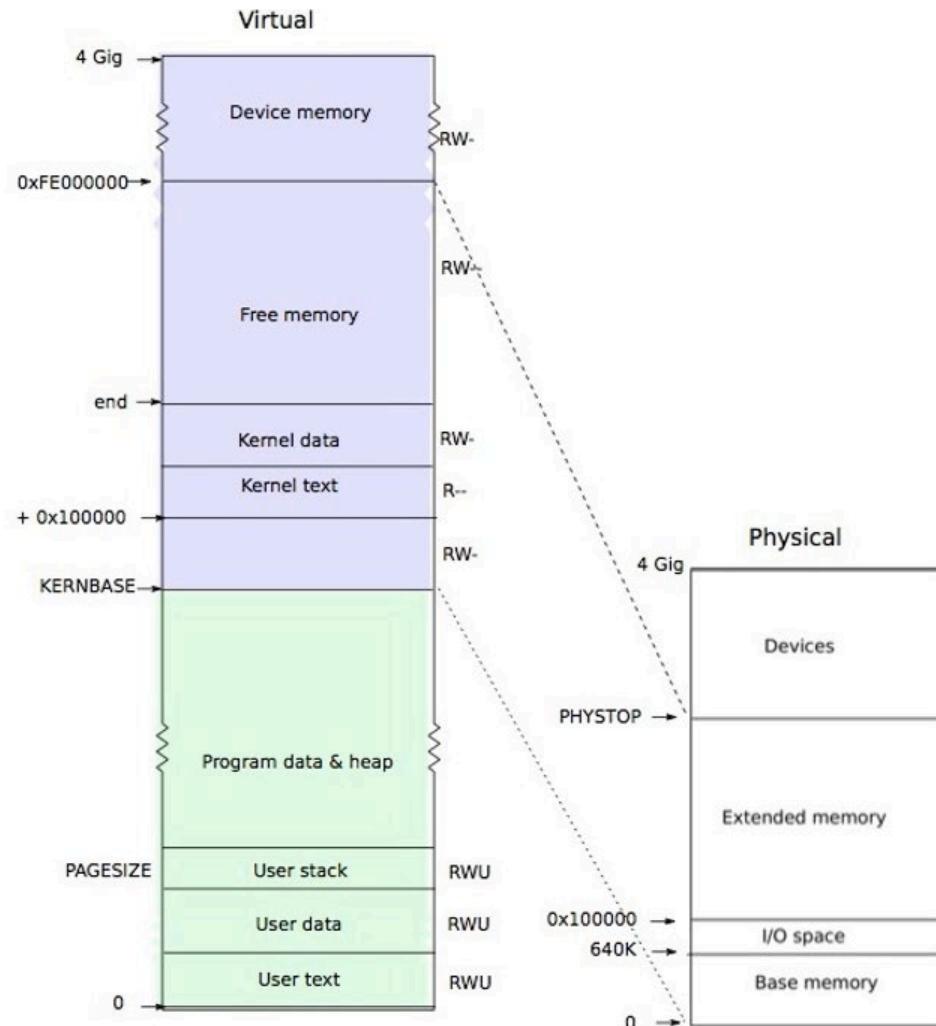
使用 wait()以回收完成运行后的子进程，防止它们成为孤儿进程。

(2)、阅读“xv6 中文文档” 第 1 章：第一个进程，回答以下问题：

a) “xv6 的地址空间结构有一个缺点，即无法使用超过 2GB 的物理 RAM” —— 请给出解释。为什么 xv6 的内存空间只能有 2GB?

每个进程都有自己的页表，xv6 会在进程切换时通知分页硬件切换页表。

Xv6 在每个进程的页表中都包含了内核运行所需要的所有映射。这些映射都是将虚拟地址中的 KERNBASE(0x80000000) – (KERNBASE + PHYSTOP) 映射物理地址 0 – (PHYSTOP) 中。如下图所示。



Layout of a virtual address space and the physical address space.

在 xv6 中, PHYSTOP 被定义为最大的物理地址。由于 xv6 采用的是 32 位地址空间, 所以 $\text{PHYSTOP} \leq (2^{32} - 0x80000000)$, 即最大为 2GB 左右。

```

1 // Memory layout
2
3 #define EXTMEM 0x100000          // Start of extended memory
4 #define PHYSTOP 0xE00000          // Top physical memory
5 #define DEVSPACE 0xFE000000        // Other devices are at high addresses

```

这样的映射安排可以对内核代码和数据的操作变得很方便, 因为采用的是直接映射。缺点就是 PHYSTOP 的大小被限制在 2GB。在上面的映射图中, 物理地址中只有 0-PHYSTOP 能被使用。

b) (“xv6 中文文档” 第 15 页) “这个映射就限制内核的指令+代码必须在 4mb 以内。” ——请给出解释。为什么?

首先定位到 main.c 文件, 查看 entry 中的页表定义 entrypgdir。

```
// Boot page table used in entry.S and entryother.S.  
// Page directories (and page tables), must start on a page boundary,  
// hence the "__aligned__" attribute.  
// Use PTE_PS in page directory entry to enable 4Mbyte pages.  
attribute__((__aligned__(PGSIZE))) → 页边界对齐  
pde_t entrypgdir[NPDENTRIES] = {  
    // Map VA's [0, 4MB) to PA's [0, 4MB)  
    [0] = (0) | PTE_P | PTE_W | PTE_PS,  
    // Map VA's [KERNBASE, KERNBASE+4MB) to PA's [0, 4MB)  
    [KERNBASE>>PDXSHIFT] = (0) | PTE_P | PTE_W | PTE_PS,  
};  
  
//PAGEBREAK!  
// Blank page.
```

Entrypgdir 实际上是一个二级页表, NPDENTRIES 宏定义为 1024, 该页表有 1024 项, 二级页表的每个项能记录 1024 个页号, 每个页面有 4K, 所以页表项大小为 4M。使用二级结构使得页目录可以忽略那些没有任何映射的页表页, 节省了存储空间。

```
120 // Page directory and page table constants.  
121 #define NPDENTRIES 1024 // # directory entries per page directory  
122 #define NPENTRIES 1024 // # PTEs per page table
```

PDXSHIFT 被宏定义为 22, KERNBASE >> PDXSHIFT = 512。

```
127 #define PDXSHIFT 22 // offset of PDX in a linear address
```

在 Entrypgdir 的定义中, 只设置了两个页表项, 分别是页表项 0 和页表项 KERNBASE >> PDXSHIFT = 512。页表项 0 将虚拟地址 0:0x400000 映射到物理地址 0:0x400000, 最后这个页表项是会被移除的。页表项 512 将虚拟地址的 KERNBASE:KERNBASE+0x400000 映射到物理地址 0:0x400000。这个页表项将在 entry 的代码结束后被使用; 它将内核指令和内核数据应该出现的高虚拟地址处映射到了 boot loader 实际将它们载入的低物理地址处。**而该页表项的大小被限制在 4MB, 因此内核指令+代码必须在 4MB 以内。**

值得一提的是, entrypgdir 中虽然有 1024 项, 但是它们使用了 xv6 中只在初始页表中使用的超级页(见 entrypgdir 的定义)。数组的初始化设置了 1024 条 PDE(页表项)中的 2 条, 即 0 号和 512 号, 而其他的 PDE 均为 0。xv6 设置了这两条 PDE 中的 PTE_PS 位, 标记它们为“超级页”。

```
#define PTE_PS 0x080 // Page Size  
  
// Map VA's [0, 4MB) to PA's [0, 4MB)  
[0] = (0) | PTE_P | PTE_W | PTE_PS  
// Map VA's [KERNBASE, KERNBASE+4MB) to PA's [0, 4MB)  
[KERNBASE>>PDXSHIFT] = (0) | PTE_P | PTE_W | PTE_PS,
```

以下 entry 代码的汇编解析中第一段表明, 内核通过设置 %cr4 中的 CP_PSE(?) (Page Size Extension) 位来通知分页硬件允许使用超级页。

```

# Entering xv6 on boot processor, with paging off.
.globl entry
entry:
    # Turn on page size extension for 4Mbyte pages
    movl %cr4, %eax           // 使用大页模式
    orl $(CR4_PSE), %eax
    movl %eax, %cr4
    # Set page directory
    movl $(V2P_W0(entrypgdir)), %eax
    movl %eax, %cr3           // 设置CR3页表寄存器
    # Turn on paging.
    movl %cr0, %eax           // 启动分页
    orl $(CR0_PG|CR0_WP), %eax
    movl %eax, %cr0

    # Set up the stack pointer.      // 设置堆栈指针
    movl $(stack + KSTACKSIZE), %esp

    # Jump to main(), and switch to executing at
    # high addresses. The indirect call is needed because
    # the assembler produces a PC-relative instruction
    # for a direct jump.
    mov $main, %eax           // 跳到kernel的main
    jmp *%eax

```

c) 请问 initcode.S 所触发 exec 系统调用执行了哪个程序，而那个程序又是实现什么功能的呢？

执行了 init 程序，源码如下图 (init.c) 所示。

init 程序的功能（见下图右）：创建一个新的控制台设备文件，然后把它作为描述符 0, 1, 2 打开。接下来它将不断循环，开启控制台 shell，处理没有父进程的僵尸进程，直到 shell 退出，然后再反复。

```

// init: The initial user-level program

# Initial process execs /init.
#include "types.h"
#include "stat.h"
#include "user.h"
#include "fcntl.h"

char *argv[] = { "sh", 0 };

# exec(init, argv)
.globl start
start:
    pushl $argv
    pushl $init
    pushl $0 // where caller pc would be
    movl $SYS_exec, %eax
    int $T_SYSCALL

# for(;;) exit();
exit:
    movl $SYS_exit, %eax
    int $T_SYSCALL
    jmp exit

# char init[] = "/init\0";
init:
    .string "/init\0"

# char *argv[] = { init, 0 };
.argv:
    .long init
    .long 0

```

(3)、阅读“xv6 中文文档”附录 A/B: PC 硬件及引导加载器，回答以下问题：

阅读 bootasm.S，查找资料，回答以下问题：

a) 为什么主引导记录要存放在 0x7C00 开始的内存地址？（提示：这是历史遗留问题）

b) bootasm.S 第 21 行，“# Physical address line A20 is tied to zero...”这是著名的 Gate-A20，请介绍一下为什么要设定 Gate-A20。

c) bootasm.S 第 21 行-第 38 行，这是一段让人一头雾水的代码，请查找资料，解释一下这段代码为何和 enable A20 有关。

（参考 <https://www.win.tue.nl/~aeb/linux/kbd/A20.html>）

a) 首先，什么是主引导记录？

计算机启动的整个过程可描述如下。

1. 通电
2. 读取 ROM 里面的 BIOS，用来检查硬件
3. 硬件检查通过
4. BIOS 根据指定的顺序，检查引导设备的第一个扇区（即主引导记录），加载在内存地址 0x7C00
5. 主引导记录把操作权交给操作系统

硬件自检完成后，BIOS 把控制权转交给下一阶段的启动程序。按照“启动顺序”，BIOS 把控制权转交给排在第一位的储存设备。这时，计算机读取该设备的第一个扇区（最前面的 512 个字节）。如果最后两个字节是 0x55 和 0xAA，表明这个设备可以用于启动；如果不是，表明设备不能用于启动，控制权被转交给“启动顺序”中的下一个设备。

这最前面的 512 个字节，就叫做“主引导记录”（Master boot record，缩写为 MBR）。MBR 的主要作用是，告诉计算机到硬盘的哪一个位置去找操作系统。

主引导记录由三个部分组成：

- (1) 第 1-446 字节：调用操作系统的机器码。
- (2) 第 447-510 字节：分区表（Partition table）。
- (3) 第 511-512 字节：主引导记录签名（0x55 和 0xAA）。

其中，第二部分“分区表”的作用，是将硬盘分成若干个区。

通过观测，我们发现， $0x7c00 = 32KB - 1024B$ 。

0x7C00 这个地址来自 Intel 的第一代个人电脑芯片 8088，以后的 CPU 为了保持兼容，一直使用这个地址。1981 年推出的 IBM PC 5150 上运行的操作系统 DOS 1.0 需要的内存最少是 32KB。内存地址从 0x0000 开始编号，32KB 的内存就是 0x0000~0x7FFF。有如下原因。

BIOS developer team decided 0x7C00 because:

1. They wanted to leave as much room as possible for the OS to load itself within the 32KiB.

他们想要在32KB的限制内，为操作系统的加载留下更多的空间。

2. 8086/8088 used 0x0 - 0x3FF for interrupt vector, and BIOS data area was after it.

8086/8088芯片本身需要占用0x0 - 0x3FF作为中断向量，紧随其后就是BIOS数据区。

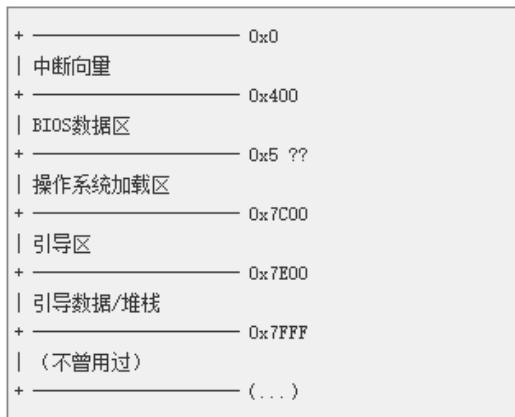
3. The boot sector was 512 bytes, and stack/data area for boot program needed more 512 bytes.

引导扇区需要512字节，它所使用的栈和数据区需要额外的512字节。

4. So, 0x7C00, the last 1024B of 32KiB was chosen.

因此，32KB尾部的1024B被选为主引导扇区。

加载并启动操作系统后，在重启电源之前将永远不会使用引导扇区，操作系统和应用程序可以自由使用 32KiB 的最后 1024B。因此，启动后的内存布局应当如下。



由此可知，主引导记录存放在 0x7C00 开始的内存地址。

- b) 由于历史的原因，早期的电脑只有 1MB 内存空间，软件所能使用的内存容量最大为 1MB。后来，由于技术的进步，软件要求使用更多的内存，因此需要系统能够提供更大的内存空间。A20 信号的出现就是用来解决这个问题。

早期的电脑 CPU，比如 8088 的 CPU 只有 20 条地址线，因此最大的寻址空间为 $2^{20}(B)=1(MB)$ 。当地址的位数超过 20 位时，高位会被自动抹除。例如地址：

$0x10ff11 = 1\ 0000\ 1111\ 1111\ 0001\ 0001$ 会被截断位 0000 1111 1111 0001 0001 = 0xff11。

后来在 80286CPU 推出时，它有 24 条地址线。80286CPU 应该是对 8088CPU 100% 兼容的。然而 Intel 竟没有在 real mode 模式下对 24 位的地址进行高位截断。从而导致很多依赖于高位地址阶段的 8088 程序无法在 80286CPU 正常运行。后来 IBM 决定在主板总线加入一个开关，用于开启/禁用 0x100000 地址位。这称为 Gate-A20

- c) bootasm.S 第 21 行-第 38 行，这是一段让人一头雾水的代码，请查找资料，解释一下这段代码为何和 enable A20 有关。

这段代码如下：

```
21      # Physical address line A20 is tied to zero so that the first PCs
22      # with 2 MB would run software that assumed 1 MB. Undo that.
23  seta20.1:
24      inb    $0x64,%al          # Wait for not busy
25      testb   $0x2,%al
26      jnz    seta20.1
27
28      movb    $0xd1,%al          # 0xd1 -> port 0x64
29      outb   %al,$0x64
30
31  seta20.2:
32      inb    $0x64,%al          # Wait for not busy
33      testb   $0x2,%al
34      jnz    seta20.2
35
36      movb    $0xdf,%al          # 0xdf -> port 0x60
37      outb   %al,$0x60
38
```

IBM 发明了一种启用/禁止 0x100000 地址位的开关。在 8042 键盘控制器碰巧有一个备用引脚，因此可以利用该备用引脚控制与门以禁止高地址位。该信号称为 A20，当该信号为 0 时，会清除所有地址的高位。

首先将 0xd1 写入端口 0x64，然后将所需输出的端口值写到端口 0x60。

端口 0x64 的 1 号比特位表示输入缓冲区的状态，0 为空，1 为满。控制端口把状态送到寄存器中。当缓冲区为空时。再将 0xdf 送到 0x60 端口即可 enable A20；将 0xdd 送到 0x60 端口即可 disable A20。

+++++

其他（例如感想、建议等等）。

通过本次实验，我们对 xv6 操作系统有了更深入的认识。

通过分析 runcmd 和 parsecmd 函数的实现、命令的类型以及这些函数处理并执行命令的具体实现，我们对 shell 程序的实现有了更加深入的认识。其中还包括了 shell 如何构建子进程、替换内存映像来执行命令程序。同时，我们对管道命令和重定向命令有了更加深入的认识。

同时，我们了解到了 xv6 在实现上的一些限制。例如，使用的物理内存无法超过 2GB，内核的代码+数据无法超过 4MB 等。并且加深了对 exec 函数的实现的理解。

最后，我们学习了引导程序相关的知识。以及操作系统发展史上的一些历史遗留问题及后来的解决方法。



深圳大学学生实验报告用纸

指导教师批阅意见：

成绩评定：

指导教师签字：谭舜泉

2021年5月2日

备注：

注：1、报告内的项目或内容设置，可根据实际情况加以调整和补充。

2、教师批改学生实验报告时间应在学生提交实验报告时间后10日内。